

关于举办第二届“余姚杯”中国高校机器人实验教学创新大赛的通知

(1 号通知)

“余姚杯”中国高校机器人实验教学创新大赛创办于 2022 年，原名为中国高校智能机器人创意大赛“余姚杯”教师赛（首届大赛名称），由中国高校智能机器人创意大赛组委会主办，浙江省余姚市人民政府、浙江大学机器人研究院承办。大赛作为 56 项教学竞赛之一，已被纳入全国普通高校教师教学发展指数。

为进一步贯彻落实立德树人根本任务，助力高校机器人工程人才培养，助推机器人专业相关课程思政建设和新工科建设，推动信息技术与教育教学融合创新发展，引导高校教师潜心教书育人，打造高校教学改革的风向标，促进全国机器人类专业教师相互学习交流，为教师们提供一个自我展示和自我锤炼的舞台，打造机器人专业课程教学范例，提高人才培养质量。经中国高校智能机器人创意大赛委员会研究，决定启动第二届“余姚杯”中国高校机器人实验教学创新大赛。现将有关事项通知如下：

一、竞赛组织机构

1. 主办单位

中国高校智能机器人创意大赛组委会

2. 承办单位

浙江省余姚市人民政府

浙江大学机器人研究院

3. 协办单位

浙江省机器人创新中心

大赛设立组织委员会负责大赛的组织实施；设立专家委员会负责大赛的评审

工作；设立仲裁委员会负责比赛过程的监督和异议处理。

二、大赛内容与参赛对象

大赛设立四个主题，前三个主题面向全国普通本科院校在职教师，主题四面向全国高职类院校在职教师。参赛教师可根据自己的教学与科研经历，任选其一参加竞赛。参赛作品需与机器人人才培养相关。可以个人或团队形式报名，若以团队形式参赛，团队成员包括1名主讲教师 and 不超过3名团队教师。

主题一：机器人实验设计（本科类）

该主题旨在突出机器人相关实验教学创新设计。

参赛对象：全国普通本科院校学校在职教师。

初赛：教师提交相关实验教学设计文稿，见附件1，内容包括但不限于：实验目的、实验设计思路、实验执行情况、实验创新点、实验成效等。

决赛：现场答辩，并展示实验设计。

主题二：虚拟仿真实验设计（本科类）

该主题旨在突出机器人相关虚拟仿真实验教学软件的设计与应用。

参赛对象：全国普通本科院校学校在职教师。

作品要求：自主研发机器人相关虚拟仿真实验教学软件，并进行至少1轮的软件应用实验或教师以国家级、省级虚拟仿真实验项目为基础参赛。

初赛：教师提交软件设计方案及相关教学文档，见附件1。

决赛：现场答辩，并展示相关设备或视频材料。

主题三：线上真实实验设计（本科类）

该主题旨在突出机器人线上真实实验的实现及应用。

参赛对象：全国普通本科院校学校在职教师。

初赛：教师提交实验设计方案及教学相关文档，见附件 1。

决赛：现场答辩，并展示相关设备或视频材料。

主题四：国产工业机器人应用技术教学设计（高职类）

该主题旨在突出国产工业机器人相关实验教学的创新设计。

参赛对象：全国高等职业院校在职教师。

参赛教师可根据自己的教学与科研经历，在以下模块中任选其一参加竞赛。

模块 1：国产工业机器人装调维保教学设计

该模块旨在突出国产工业机器人装调维保应用技术的教学创新设计。

初赛：教师提交相关实训教学设计文稿，见附件 2。

决赛：现场答辩并展示教学设计。

模块 2：国产工业机器人多任务编程技术教学设计

该模块旨在突出国产工业机器人多任务编程应用技术的教学创新设计。

初赛：教师提交相关实训教学设计文稿，见附件 2。

决赛：现场答辩并展示教学设计。

模块 3：国产工业机器人集成技术教学设计

该模块旨在突出国产工业机器人集成应用技术的教学创新设计。

初赛：教师提交相关实训教学设计文稿，见附件 2。

决赛：现场答辩并展示教学设计。

三、大赛赛制和评审标准

大赛分初赛和决赛两个阶段。初赛采用网上申报和网上专家评审方式，决赛采用现场展示与专家评审相结合的方式。

评审标准：初赛由大赛组委会组织专家，采用独立评分的方式。

本科类从作品的科学性(20%)、创新性(25%)、教学实用性(30%)、推广应用价值(25%)四个维度，对作品做出评价和评分。

高职类从教学设计文本的教学目标设计（15%）、教学内容设计（25%）、教学过程与方法设计（25%）、教学资源设计（15%）、教学评价设计与教学效果（20%），对作品做出评价和评分。

四、奖项设置

全国决赛设立一等奖、二等奖、三等奖、优秀奖。各主题分别评奖。

一等奖：20%；

二等奖：30%；

三等奖：40-45%；

优秀奖：5-10%。

奖评选采取宁缺毋滥原则，根据参赛作品质量和水平，各等级奖可少于上述比例，具体由大赛组委会讨论确定。

五、参赛报名、提交材料及时间安排

报名：2023年4月1日—6月30日；

提交作品：2023年7月5日—7月12日；

决赛通知时间：2023年8月1日前公布入选决赛名单；

决赛时间：2023年8月26—28日（暂定）。

请登入官方网站 www.robotcontest.cn 报名，提交作品申报材料（附件1、附件2）。

六、知识产权

参赛作品必须为原创，且不侵犯他人知识产权，已经公开或申请专利的，请

注明。大赛主办方享有免费对参赛获奖作品进行部分或全部复制、信息网络传播、展示、汇编和出版的权利，作者拥有署名权。

七、联系方式

1.大赛组委会秘书处

中国高校智能机器人创意大赛组委会秘书处联系人：李基拓、徐巧宁联系电话：0571-28925893，28925895 电子邮箱：robotcontest@126.com

2.报名注册、提交材料联系人

余晓霞，电话：0571-81902943，电子邮箱：1923594101@qq.com

3. 国产工业机器人赛道技术支持与咨询

联系人：杨思霖，联系方式：18105777451

4.官方网站

了解大赛通知、赛事进程、历届竞赛情况、大赛协办单位技术支持与咨询等内容请访问官方网站：www.robotcontest.cn。

中国高校智能机器人创意大赛组委会



2023年8月1日

附件 1:

第二届“余姚杯”中国高校机器人实验教学创新大赛

作品申报表（本科类）

参赛作品名称						
作品分类		<input type="radio"/> 主题一（实验设计） <input type="radio"/> 主题二（虚拟仿真） <input type="radio"/> 主题三（线上实验）				
所在学校					邮政编码	
联系人		通讯地址				
电话/手机					Email	
	姓名	性别	职称	专业	电话	签名
主讲教师						
团队成员						
<p>作品提交材料：</p> <p>(1) 实验名称、面向的专业、年级、课程、主要实验内容，限 1500 字以内；</p> <p>(2) 作品介绍（作品介绍、作品的科学性、特色、教学效果、实施情况、推广应用前景），限 5000 字以内；</p> <p>(3) 创新点，限 1000 字以内；</p> <p>(4) 支撑材料，实验照片和电脑截图（限 10 幅以内）、视频（限时长 5 分钟内）</p> <p>(5) 其它选择性支撑材料，如实验指导书、实验报告、专利证书、获奖证书、应用证明、媒体报道。</p> <p>以上材料以申报表附件的方式，与本申报表一起上传。</p>						
参赛承诺		<p>本人代表本作品所有参赛者承诺：已知晓并自愿接受评审规则和评审办法；</p> <p>本参赛作品知识产权关系明晰，无抄袭他人创意、作品和专利技术。</p> <p>参赛者（签名）：</p>				
学校意见		<p>负责人（签名）（公章）</p> <p>年 月 日</p>				

填写说明：学校推荐意见一栏的负责人应为学校教务部门或院系主管教学的负责人。

附件 2:

第二届“余姚杯”中国高校机器人实验教学创新大赛 国产工业机器人应用技术教学设计（高职类）

作品申报表

参赛作品名称						
作品分类	●主题一（国产工业机器人装调维保教学设计） ●主题二（国产工业机器人多任务编程技术教学设计） ●主题三（国产工业机器人集成技术教学设计）					
所在学校					邮政编码	
联系人			通讯地址			
电话/手机					Email	
	姓名	性别	职称	专业	电话	签名
主讲教师						
团队成员						
作品提交材料： (1) 课程标准：说明课程性质与任务、课程要求与目标、课程结构、课程内容、课程实施以及时间进度安排等，PDF 格式。 (2) 参赛教案：包括授课信息、任务目标、学情分析、活动安排、课后反思等教学基本要素，合理使用组委会提供的素材在教学环节中进行体现，PDF 格式。 (3) 课堂教学 PPT：选择 1~2 学时进行设计，合理使用组委会提供的素材，PDF 格式。 (4) 课堂现场教学视频：视频画面需包含现场学生，人数不低于 20 人，并合理体现组委会提供的素材，每段时长 8~15 分钟，总时长控制在 35~40 分钟，MP4 格式。 (5) 授课学生名单：包含学号、班级、姓名、专业的学生名单，PDF 格式。 以上材料每份 PDF 文件首页需要加盖参赛单位公章，并以申报表附件的方式，与本申报表一起上传。						
参赛承诺	本人代表本作品所有参赛者承诺：已知晓并自愿接受评审规则和评审办法； 本参赛作品知识产权关系明晰，无抄袭他人创意、作品和专利技术。 参赛者（签名）：					
学校意见	负责人（签名）（公章） 年 月 日					

填写说明：学校推荐意见一栏的负责人应为学校教务部门或院系主管教学的负责人。

附件 3:

国产工业机器人教学资源下载链接

序号	素材名称	网盘地址
1	工业机器人操作过程培训教学软件-埃夫特六轴编程操作项目	链接: https://pan.baidu.com/s/1OvOs5Q4ocwbNAbF5LnH9KQ 提取码:zdyf
2	工业机器人操作过程培训教学软件-埃夫特六轴拆装项目	链接: https://pan.baidu.com/s/1r0ji4exebD1Drw4wAj3gSg 提取码:zdyf
3	工业机器人操作过程培训教学软件-埃斯顿 Delta 编程操作项目	链接: https://pan.baidu.com/s/1YaMGwIX5T5NCia28kbBgpg 提取码:zdyf
4	工业机器人操作过程培训教学软件-广数六轴编程操作项目	链接: https://pan.baidu.com/s/1hv3KGOQUwXjuhhM7N78iCw 提取码:zdyf
5	工业机器人操作过程培训教学软件-广数六轴拆装项目	链接: https://pan.baidu.com/s/1ANejOvEYuOD_ilariE8JGQ 提取码:zdyf
6	工业机器人操作过程培训教学软件-灵猴六轴编程操作项目	链接: https://pan.baidu.com/s/1_gJfsuTYKOAXKjjPEA8UYw 提取码:zdyf
7	工业机器人操作过程培训教学软件-灵猴六轴拆装项目	链接: https://pan.baidu.com/s/1TYc-bxp7XTkawcFJnkBrFw 提取码:zdyf
8	工业机器人操作过程培训教学软件-新时达 SCARA 编程操作项目	链接: https://pan.baidu.com/s/1QwldYcVsgD6gPIIJuV1VZg 提取码:zdyf
9	工业机器人操作过程培训教学软件-新松六轴编程操作项目	链接: https://pan.baidu.com/s/1D22fzSLIWcNa8eA9hzcNLQ 提取码:zdyf
10	面向六轴工业机器人的装调维保实训系统	链接: https://pan.baidu.com/s/1IQsF1ZTvdNt75dnFST-Ppg 提取码:zdyf
11	面向 SCARA 机器人的装调维保实训系统	链接: https://pan.baidu.com/s/1BeyS8Ken9OjUM3_7LDxFnA 提取码:zdyf
12	面向 Delta 机器人的装调维保实训系统	链接: https://pan.baidu.com/s/11lDiVK7D1JJ516Wmy4z2Dg 提取码:zdyf
13	工业机器人多任务可重构实训系统	链接: https://pan.baidu.com/s/1wrOhwLrtTRHNVIIeVettHg 提取码:zdyf
14	工业机器人二次开发实训系统-码垛工艺包	链接: https://pan.baidu.com/s/1Hrsd-heLC37cPTHMHcEDlw 提取码:zdyf
15	工业机器人二次开发实训系统-视觉工艺包	链接: https://pan.baidu.com/s/1hGPJhCjSiW6WC1eKjAJqHg 提取码:zdyf
16	亚龙 YL-18 型工业机器人应用编程实训系统资源	链接: https://pan.baidu.com/s/1DOSOo_axL2IT6Fm6iTwJ1w 提取码: zdyf
17	RobotCreator 工业机器人虚拟仿真实训资源	链接: https://pan.baidu.com/s/1BhK9yXUPNoxCmnz-L7OXOA 提取码: zdyf
18	恒锐 H6 系列工业机器人虚拟仿真实训系统资源	链接: https://pan.baidu.com/s/1vRkRO019gj86LLcyQFqc1A 提取码: zdyf
19	Solid Center 三维设计资源	链接: https://pan.baidu.com/s/1iCDodGhSFH-01g0MnFCxTA 提取码: zdyf